

Motor AM35 ES-E Plus L

Motor de batería de litio recargable, límites electrónicos

www.zame-blinds.com.mx



Aplicaciones



* Uso de cargador de baterías
Input: 100-240 V-AC 60 Hz
Output: 16.8 V-DC 1.0 A

Principales características

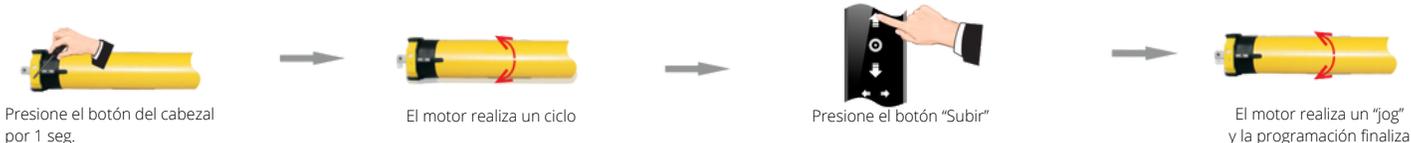
Diseño patentado ahorrador de energía, puede ser alimentado por cargador externo

- Convertir convenientemente en movimiento a impulsos o movimiento continuo.
- Finales de carrera electrónicos con 4 paradas adicionales intermedias.
- Detección de obstáculos para seguridad.
- Auto comprobación y corrección de los finales de carrera.
- Auto guardado de finales de carrera cuando el motor está descargado.
- Receptor con sensibilidad a -110 dbm.
- Una carga completa puede durar de 4 a 6 meses con una operación de 1 minuto por día.
- Velocidad progresiva en arranque y regresiva parada de final de carrera.

1. Encender / Apagar motor (on/off)



2. Vinculación Motor-Control

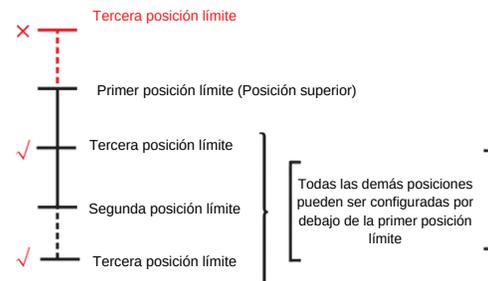


3. Cambio de dirección



4. Configuración de la posición de los límites

- A. Hasta un máximo de 6 límites de posiciones pueden ser configuradas; Las posiciones mas lejanas serán identificadas como SUPERIOR e INFERIOR; Las 4 posiciones restantes serán llamadas posiciones intermedias (favoritas)
- B. Cuando el limite superior se configura (ilustración de la derecha), todas las demás posiciones deben ser configuradas por debajo de esa posición; También, cuando el limite de posición inferior es configurado primero, todas las demás posiciones deben ser programadas por encima de esta posición.
- C. Cada limite de posición puede ser configurado como favorito o eliminado por separado (La primer posición límite puede ser configurada, pero no puede ser eliminada por separado. Solamente puede ser eliminada cuando se borra toda la memoria)
- D. El motor se detendrá en el siguiente limite de posición cuando un botón de mando se haya presionado (arriba, abajo). Cuando éste alcance el límite superior, el botón "arriba" no funcionará más; cuando se alcance el límite inferior, el botón "abajo" no funcionará más.
- E. Presionando el botón "ARRIBA/ABAJO" dos veces rápidamente, el motor ira directamente a la posición límite SUPERIOR / INFERIOR sin detenerse en una posición favorita configurada



5. Configuración del primer límite de posición

(Si no se realiza alguna acción dentro de 30's, el motor saldrá automáticamente del modo de configuración)



6. Configuración del segundo límite

(Si no se realiza alguna acción dentro de 30 segundos, el motor saldrá automáticamente del modo de configuración)



7. Configuración de límites favoritos



8. Eliminar un límite de posición favorito

(Los límites iniciales no pueden ser eliminados)



9. Conversión a movimiento continuo y/o puntual (paso a paso)



10. Agregar nuevo Transmisor/Canal



11. Eliminar un Transmisor/Canal de la memoria del motor



12. Llevar el motor a modo Fábrica

Método 1



Método 2



Problemas y soluciones

Ítems	Descripción	Causa	Solución
1	Después de conectar a la fuente de alimentación, el motor no funciona o gira lentamente	A. Conexión a voltaje equivocado B. Sobrecarga de peso C. Incorrecta instalación lleva al motor a atascarse	A. Cambie la fuente de alimentación por la indicada B. Cambiar por un motor de un torque mayor C. revisar los componentes y la instalación
2	El motor se detiene mientras esta trabajando	A. El motor ha excedido sus limite de temperatura B. El motor fue desconectado de du fuente de alimentación	A. Dejar 1 hora para el enfriamiento del motor y volverá a funcionar B. Conectar a la fuente de alimentación