

# Motor BORIS 25 ES-E

Motor de batería de litio recargable, límites electrónicos

www.zame-blinds.com.mx

## Aplicaciones



\* Uso de cargador de baterías  
Input: 100-240 V-AC 60 Hz  
Output: 8.4 V-DC 1.0 A



\* Uso de celda solar  
Voc = 18V  
Isc = 0.095 A  
Vmp = 12V  
Imp = 0.08 A

## Principales características

Patente de diseño en ahorro de energía, disponible para cargar con transformador (cargador) o celda solar.  
\* Configuración de límites de carrera electrónicos. Programación disponible de 4 límites favoritos.  
\* Protección de sobre-carga y de carga baja.  
\* Una carga completa puede durar 4-6 meses considerando una operación de 1 minuto por día.

## 1. Encender / Apagar motor (on/off)

Encender



Presione el botón del cabezal por 1 seg.

El motor emitirá un sonido (beep)

Apagar



Presione el botón del cabezal por 7 seg. (El motor hace 1 ciclo en el primer segundo)

El motor emitirá un sonido largo el primer segundo y posteriormente se apagará.

## 2. Vinculación Motor-Control



Presione el botón del cabezal por 1 seg.



El motor realiza un ciclo



Presione el botón "Subir"



El motor realiza un "jog" y la programación finaliza

## 3. Cambio de dirección



Presione el botón "Parar" y mantenga presionado por 5 segundos



El motor realiza un "jog"



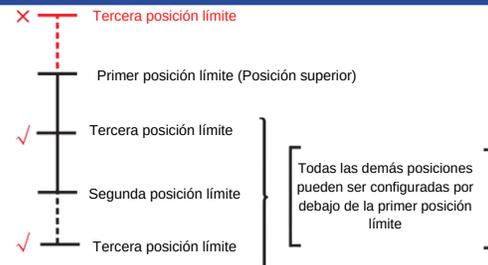
Presione el botón "Bajar"



El motor realiza un "jog" y la dirección habrá cambiado

## 4. Configuración de la posición de los límites

- A. Hasta un máximo de 6 límites de posiciones pueden ser configuradas; Las posiciones mas lejanas serán identificadas como SUPERIOR e INFERIOR; Las 4 posiciones restantes serán llamadas posiciones intermedias (favoritas)
- B. Cuando el límite superior se configura (ilustración de la derecha), todas las demás posiciones deben ser configuradas por debajo de esa posición; También, cuando el límite de posición inferior es configurado primero, toda las demás posiciones deben ser programadas por encima de esta posición.
- C. Cada límite de posición puede ser configurado como favorito o eliminado por separado (La primer posición límite puede ser configurada, pero no puede ser eliminada por separado. Solamente puede ser eliminada cuando se borra toda la memoria)
- D. El motor se detendrá en el siguiente límite de posición cuando un botón de mando se haya presionado (arriba, abajo). Cuando éste alcance el límite superior, el botón "arriba" no funcionará más; cuando se alcance el límite inferior, el botón "abajo" no funcionará más.
- E. Presionando el botón "ARRIBA/ABAJO" dos veces rápidamente, el motor ira directamente a la posición límite SUPERIOR / INFERIOR sin detenerse en una posición favorita configurada



## 5. Configuración del primer límite de posición

(Sí no se realiza alguna acción dentro de 30's, el motor saldrá automáticamente del modo de configuración)



Presione botón "PROG" del transmisor programado por 1 segundo.



El motor realizará un "jog" una vez que entra al modo de programación



Presione el botón "Subir" para ajustar el motor hasta la posición deseada como primer límite superior; O presione botón "Bajar" hasta el límite deseado para configurar la posición inferior como el primer límite.



Presione botón "PROG" por 1 segundo para mantener la posición



El motor realizará un "JOG" y la configuración del límite será finalizada

## 6. Configuración del segundo límite

(Si no se realiza alguna acción dentro de 30 segundos, el motor saldrá automáticamente del modo de configuración)



## 7. Configuración de límites favoritos



## 8. Eliminar un límite de posición favorito

(Los límites iniciales no pueden ser eliminados)



## 9. Conversión a movimiento continuo y/o puntual (paso a paso)



## 10. Agregar nuevo Transmisor/Canal



## 11. Eliminar un Transmisor/Canal de la memoria del motor



## 12. Llevar el motor a modo Fábrica

### Método 1



### Método 2



## Problemas y soluciones

Ítems	Descripción	Causa	Solución
1	Después de conectar a la fuente de alimentación, el motor no funciona o gira lentamente	A. Conexión a voltaje equivocado B. Sobrecarga de peso C. Incorrecta instalación lleva al motor a atascarse	A. Cambie la fuente de alimentación por la indicada B. Cambiar por un motor de un torque mayor C. revisar los componentes y la instalación
2	El motor se detiene mientras esta trabajando	A. El motor ha excedido sus limite de temperatura B. El motor fue desconectado de du fuente de alimentación	A. Dejar 1 hora para el enfriamiento del motor y volverá a funcionar B. Conectar a la fuente de alimentación